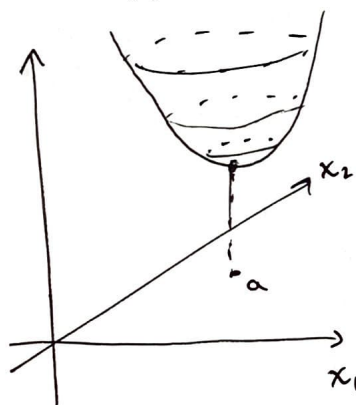


- 1) Klassifisering av kritiske punkter ($\nabla f = 0$)
 - Hessematrisen og dens egenverdier
- 2) Finne maks/min langs en kurve
 - Parametrisering
 - Lagrange multiplikatorer

~~Klassifisering av kritiske punkter~~ Klassifisering av kritiske punkter

Situasjon: Vi har funnet ~~et punkt~~ et punkt a slika at $\nabla f(a) = 0 \rightarrow$ ønsker å vite om a er et toppunkt, bunnpunkt eller sadelpunkt.



Idé: hva skjer med funksjonsverdiene rundt a ?

\rightarrow må sjekke mange retninger.

Parametriserer en vilkårlig rett linje gjennom a : $a + tv$, $t \in \mathbb{R}$, retning $v \in \mathbb{R}^2$

La $g(t) = f(a + tv)$ ← funksjonsverdiene rundt $f(a)$ for små t .

\rightarrow Taylorutvikler g rundt $t=0$

$$g(t) = g(0) + g'(0) \cdot t + g''(0) \frac{t^2}{2} + \dots$$

neglisjerbar for små t

↳ \rightarrow oversette til f :

~~$f(a+tv) = f(a) + \nabla f(a) \cdot tv$~~

$$g'(t) = \nabla f(a + tv) \cdot v \quad \rightarrow \quad g'(0) = \nabla f(a) \cdot v$$

~~$g''(t) = \frac{d}{dt} (\nabla f(a + tv) \cdot v)$~~

$$g''(t) = \frac{d}{dt} (\nabla f(a + tv) \cdot v)$$

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} f^{(n)}(a) \frac{(x-a)^n}{n!}$$

Taylor

f er en funksjon av to variable, som videre er en funksjon av t

$$\frac{d}{dt} (\nabla f(a+tv) \cdot v) = \frac{d}{dt} \left(\left(\frac{\partial f}{\partial x_1} \Big|_{x=a+tv}, \frac{\partial f}{\partial x_2} \Big|_{x=a+tv} \right) \cdot v \right)$$

La $a = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix}$, $v = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix}$ $x_1 = a_1 + tv_1$
 $x_2 = a_2 + tv_2$

$$\frac{d}{dt} \left(v_1 \frac{\partial f}{\partial x_1} + v_2 \frac{\partial f}{\partial x_2} \right) \begin{matrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_1} \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2} \end{matrix}$$

$$= v_1 \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} \frac{dx_1}{dt} + v_1 \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2} \frac{dx_2}{dt} + v_2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2} \frac{dx_2}{dt} + v_2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_1} \frac{dx_1}{dt}$$

$$= v_1 \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} v_1 + \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2} v_2 \right) + v_2 \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2} v_2 + \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_1} v_1 \right)$$

$$= (v_1 \ v_2) \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} v_1 + \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2} v_2 \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2} v_2 + \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_1} v_1 \end{pmatrix}$$

$$= (v_1 \ v_2) \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2} \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_1} & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix}$$

$$= v^T H v$$

Kjerner igjen
skalær- og
matriseprodukt
(Jeg ~~ikke~~ roket
litt med
indekser her
i forelesning og,
men ~~vi~~ vi
antar uansett
at hessematrisen
er symmetrisk,

Hessematrisen til f så det

(altså vi antar $\frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2} = \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_1}$ → går fint)

~~$g(t) = g(0) + g'(0)t + g''(0)\frac{t^2}{2} + \dots$~~
 $g(t) = g(0) + g'(0)t + g''(0)\frac{t^2}{2} + \dots$ $\leftarrow f''$, kvadratisk form

$$f(a+tv) = f(a) + \nabla f(a) \cdot vt + v^T H v \frac{t^2}{2} + \dots$$

$= 0$, siden a er kritisk punkt ($\nabla f(a) = 0$)

$$\approx f(a) + v^T H v \frac{t^2}{2}$$

$> 0 \Rightarrow$ funksjonsverdier rundt a øker
 $\rightarrow a$ er bunnpunkt

$< 0 \Rightarrow$ —||— minsker
 $\rightarrow a$ er toppunkt

\Rightarrow hvis H er positivt definit ($v^T H v > 0 \quad \forall v \in \mathbb{R}^n, v \neq 0$)

så blir $f(a+tv) > f(a)$

\Rightarrow funksjonsverdiene rundt a øker

$\Rightarrow a$ er et bunnpunkt

\Rightarrow hvis H er negativt definit ($v^T H v < 0 \quad \forall v \in \mathbb{R}^n, v \neq 0$)

så blir $f(a+tv) < f(a)$

\Rightarrow funksjonsverdiene rundt a minsker

$\Rightarrow a$ er et toppunkt

Så: vise at symmetrisk matrise: positivt definit

\Leftrightarrow alle egenverdier er positive.

" \Rightarrow " Anta A er symmetrisk og positivt definit.

For en egenverdi λ med egenvektor u

$$\text{får vi at } 0 < \underbrace{u^T A u}_{\text{sidan } A \text{ positivt definit}} = u^T \lambda u = \lambda \underbrace{u^T u}_{> 0} \Rightarrow \lambda > 0$$

" \Leftarrow " Anta A symmetrisk og alle egenverdier positive

A symmetrisk \Rightarrow fins ortonormal egenvektorbasis

\Rightarrow alle vektorer $v \in \mathbb{R}^n$ kan skrives som

$$v = \sum_k c_k u_k \quad \text{for ortonormale egenvektorer } \{u_i\}$$

$$v^T A v = \left(\sum_k c_k u_k \right)^T A \left(\sum_k c_k u_k \right) = \left(\sum_k c_k u_k \right)^T \left(\sum_k c_k A u_k \right)$$

$$= \left(\sum_k c_k u_k \right)^T \left(\sum_k c_k \lambda_k u_k \right) = \sum_k |c_k|^2 \lambda_k \underbrace{u_k^T u_k}_{=1} > 0$$

~~$u_i^T u_j = 0$~~
 $u_i^T u_j = 0$ for $i \neq j$

av antagelse
sidan ortonormale

(Tilsvarende: A er negativt definitt ($v^T A v < 0 \forall v \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$)
hvis og bare hvis alle egenverdiene er negative)

KONKLUSJON:

- Alle egenverdiene til H er positive
 $\Rightarrow a$ er bunnpunkt
- Alle egenverdiene til H er negative
 $\Rightarrow a$ er toppunkt
- Både positive og negative \rightarrow funksjonen øker
i noen retninger,
synker i andre
 $\Rightarrow a$ er et sadelpunkt
- Hvis en egenverdi er 0 , har vi
ingen konklusjon.

$$2) f(x_1, x_2) = x_1^4 + x_2^2 + 4x_1 + 3x_2 - 4$$

$$x_1^4 + x_2^2 + 4x_1 + 3x_2 - 4$$

Finne kritiske punkt:

$$\nabla f = (4x_1^3 + 4, 2x_2 + 3)$$

$$x_1^3 = -1 \Rightarrow x_1 = -1$$

$$\nabla f = 0 \Rightarrow 4x_1^3 + 4 = 0$$

$$2x_2 + 3 = 0$$

$$x_2 = -\frac{3}{2}$$

Kritisk punkt i $a = (-1, -\frac{3}{2})^T$

↪ Finne Hessematrixen

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} = 12x_1^2$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2} = \frac{\partial}{\partial x_1} \left(\frac{\partial f}{\partial x_2} \right) = 0$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2} = 2$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_1} = \frac{\partial}{\partial x_2} \left(\frac{\partial f}{\partial x_1} \right) = 0$$

$$\Rightarrow H = \begin{pmatrix} 12x_1^2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\text{i pkt } a: H = \begin{pmatrix} 12 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

↪ finne egenverdier:

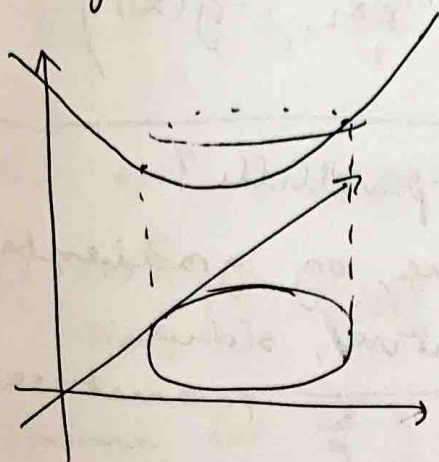
$$\begin{vmatrix} 12-\lambda & 0 \\ 0 & 2-\lambda \end{vmatrix} = (12-\lambda)(2-\lambda) \Rightarrow \lambda=2, \lambda=12$$

↪ kun positive $\Rightarrow H$ er positivt definit

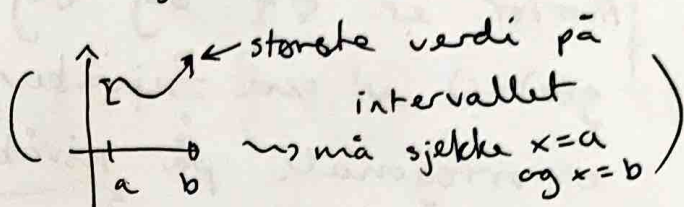
$\Rightarrow a$ er et bunnpunkt.

2) Finne maks/min langs kurve

Noen ganger har vi funksjoner definert på et begrenset område



↪ kan ha ekstremalverdier langs "randen"



To metoder:

- Parametrisering
↪ parametrisere randen og putte inn i f .
- Lagrange-multiplikatorer

Lagrange: ønsker å minimere/maksimere $f(x)$ gitt $g(x) = 0$ ← likning for rand
↑ funksjon vi bryr oss om

∇f og ∇g er parallelle i maks/min langs rand

$$\Rightarrow \nabla f = \lambda \nabla g \quad \lambda \text{ konstant}$$

↪ løse
$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x_1} = \lambda \frac{\partial g}{\partial x_1} \\ \frac{\partial f}{\partial x_2} = \lambda \frac{\partial g}{\partial x_2} \\ g(x) = 0 \end{cases} \rightarrow \text{tre likninger med tre ukjente}$$

dette er det samme som å lete etter kritiske punkter til Lagrangefunksjonen

$$L(x_1, x_2, \lambda) = f(x) - \lambda g(x) \quad \leftarrow \begin{array}{l} \text{noen} \\ \text{skriver} + \\ \frac{dL}{d\lambda} \end{array}$$

Altså $\nabla L = 0$, siden

$$\nabla L = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1} - \lambda \frac{\partial g}{\partial x_1}, \frac{\partial f}{\partial x_2} - \lambda \frac{\partial g}{\partial x_2}, -g(x) \right)$$

Hvorfor er ∇f og ∇g parallelle?

$g(x) = 0$ er en nivåkurve, og gradienter er ortogonale på nivåkurver, siden parametrisering

$$g(x_1(t), x_2(t)) = c$$

→ deriverer mhp t

$$\frac{\partial g}{\partial x_1} \frac{dx_1}{dt} + \frac{\partial g}{\partial x_2} \frac{dx_2}{dt} = 0$$

$$\left(\frac{\partial g}{\partial x_1}, \frac{\partial g}{\partial x_2} \right) \cdot \left(\frac{dx_1}{dt}, \frac{dx_2}{dt} \right) = 0$$

$$\Rightarrow \nabla g \cdot \dot{x}(t) = 0 \quad \leftarrow \text{tangenten}$$

∇f er ortogonal ~~på nivåkurven~~ langs randen når vi har en maks/min, fordi ellers vil vi kunne bevege oss langs g og øke/minke f .

3) sjekke inni → finne kritiske punkter

$$\nabla f = (2x_2, 2x_1) \rightarrow \hookrightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, f\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = 0$$

→ har vi større verdi langs randen?

a) Randen er gitt ved $x_1^2 + x_2^2 = 1$

$$\text{La } x_1 = \cos t, \quad x_2 = \sin t \quad t \in [0, 2\pi]$$

$$f\left(\begin{pmatrix} \cos t \\ \sin t \end{pmatrix}\right) = 2\cos t \sin t = \sin 2t$$

(kan derivere
og sette lik 0
som vi er vant
med fra vgs)

$\sin 2t$ har maksverdi når

$$t = \frac{\pi}{4}, \quad t = \frac{5\pi}{4}$$

det gir funksjonsverdiene

$$f\left(\begin{pmatrix} \cos \frac{\pi}{4} \\ \sin \frac{\pi}{4} \end{pmatrix}\right) = 2\cos \frac{\pi}{4} \sin \frac{\pi}{4} = 2 \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} = 1$$

(samme for $\frac{5\pi}{4}$)

b) $\nabla f = (2x_2, 2x_1) \quad \nabla g = (2x_1, 2x_2)$

hvor $g(x) = x_1^2 + x_2^2 - 1$

$$\nabla f = \lambda \nabla g \Rightarrow (2x_2, 2x_1) = \lambda (2x_1, 2x_2)$$

$$\begin{cases} 2x_2 = \lambda 2x_1 \\ 2x_1 = \lambda 2x_2 \\ x_1^2 + x_2^2 = 1 \end{cases} \quad \begin{array}{l} \text{løser for } x_1, x_2, \lambda \\ 2x_2 = \lambda \cdot \lambda 2x_2 \\ \Rightarrow x_2 = 0 \text{ eller } \lambda^2 = 1 \end{array}$$

$x_2 = 0$ gir $x_1 = 0$, men $(0, 0)$ oppfyller ikke $g(x) = 0$
så $\lambda^2 = 1$

$$\lambda = 1 \text{ gir } x_2 = x_1 \Rightarrow 2x_1^2 = 1 \quad x_1 = x_2 = \pm \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$\lambda = -1 \text{ gir } x_2 = -x_1 \Rightarrow 2x_1^2 = 1 \quad x_1 = \pm \frac{1}{\sqrt{2}}, \quad x_2 = \mp \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$(\pm \frac{1}{\sqrt{2}}, \pm \frac{1}{\sqrt{2}})$ og $(\pm \frac{1}{\sqrt{2}}, \mp \frac{1}{\sqrt{2}})$ \leadsto putter inn i f

~~største~~ største funksjonsverdi blir 1.